

1 – Rappels

La puissance est la quantité d'énergie par unité de temps fournie par un système à un autre.

Unité légale : le **watt (W)** avec : **1 W = 1 J.s⁻¹**.

Autres unités : le cheval vapeur **Cv** : **1 Cv = 736 W**.

$$\text{Puissance (W)} \rightarrow \boxed{P = \frac{E}{t}} \leftarrow \begin{array}{l} \text{Energie (J)} \\ \text{Temps (s)} \end{array}$$

2 – Puissance mécanique

Selon sa nature, l'énergie mécanique s'exprime mathématiquement d'une façon ou d'une autre : $E = \frac{1}{2} m \cdot v^2$ pour l'énergie cinétique de translation, $E = m \cdot g \cdot h$ pour une énergie potentielle de hauteur, etc. Couplées avec $P = \frac{dE}{dt}$, elles aboutissent à des formules de puissances **extrêmement pratiques et très utilisées**.

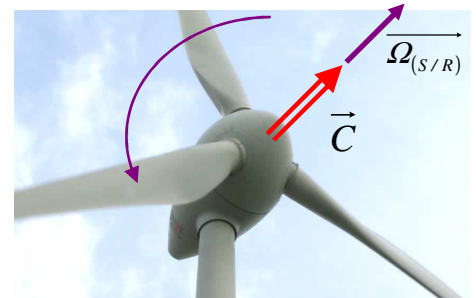
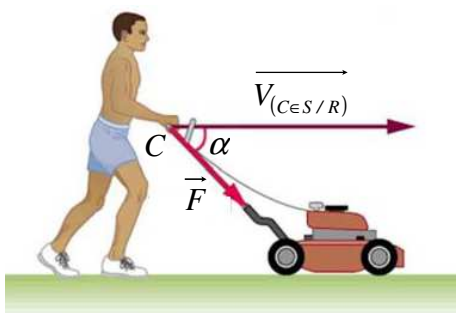
* Cas général (d'un effort composé d'une force et d'un couple)

Soit $\{F\}_C = \begin{Bmatrix} \vec{F} \\ \vec{M}_C \end{Bmatrix}_{\mathfrak{R}}$ un torseur d'effort mécanique subit par un corps matériel S et $\{V_C\}_C = \begin{Bmatrix} \vec{\Omega}_{(S/R)} \\ \vec{V}_{(C \in S/R)} \end{Bmatrix}_{\mathfrak{R}}$ le torseur cinématique du point d'application C dans le repère \mathfrak{R} . On montre que la puissance de l'effort mécanique $\{F\}$ est le scalaire (i.e. le nombre) P donné par le comoment des torseurs $\{F\}$ et $\{V_C\}$:

$$P = \begin{Bmatrix} \vec{F} \\ \vec{M}_C \end{Bmatrix}_C \otimes \begin{Bmatrix} \vec{\Omega}_{(S/R)} \\ \vec{V}_{(C \in S/R)} \end{Bmatrix}_C = \vec{F} \cdot \vec{V}_{(C \in S/R)} + \vec{M}_C \cdot \vec{\Omega}_{(S/R)}$$

* Cas particulier : force pure

* Cas particulier : couple pur



$$P = \vec{F} \cdot \vec{V}_{(C \in S/R)} \quad P = \vec{C} \cdot \vec{\Omega}_{(S/R)}$$

Produit scalaire

Puissance (W) ← Force (N) × Vitesse (m.s⁻¹)

$$\boxed{P = F \cdot V \cdot \cos \alpha}$$

Angle entre les vecteurs (° ou rad) ↑

Puissance (W) ← Couple (N.m) × Vitesse (rad.s⁻¹)

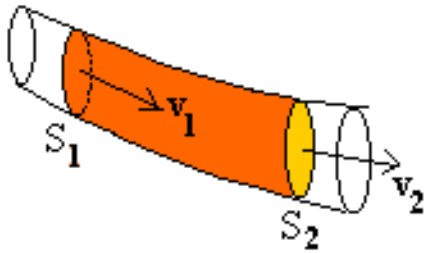
$$\boxed{P = C \cdot \omega_{(S/R)}}$$

⇒ Cas **très fréquent** où F, V et alpha sont connus

⇒ Cas **très fréquent** où C et omega sont connus et colinéaires
Attention toutefois au signe...

3 – Puissance hydraulique

* Cas général



On considère une masse fluide circulant dans une conduite forcée (sous pression), délimitée par les sections S_1 , S_2 et la paroi intérieure de la conduite.

La masse fluide est en mouvement à la vitesse v_1 dans la section S_1 dans laquelle règne la pression p_1 .

Soit F_1 La force de poussée que subit la masse fluide de la part du fluide en amont. On a : $F_1 = p_1 \times S_1$.

Comme la force F_1 se déplace à la vitesse v_1 ; elle développe une puissance $P_1 = F_1 \times v_1 = p_1 \times S_1 \times v_1$.

Par ailleurs, le débit volumique passant par la section 1 vaut $Q_V = S_1 \times v_1$

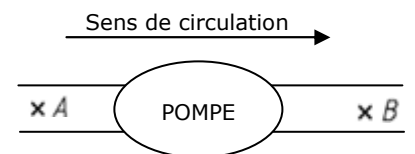
La puissance disponible dans la section 1 est donc :

$$P_1 = p_1 \cdot Q_V$$

The equation is presented with a diagrammatic structure. A horizontal line at the top has three labels: 'Puissance (W)' on the left, 'Pression (Pa)' in the middle, and 'Débit volumique (m³.s⁻¹)' on the right. Three green arrows point downwards from these labels to the terms in the equation $P_1 = p_1 \cdot Q_V$, which is enclosed in a red rectangular box.

* Application aux pompes

La fonction d'une pompe est d'augmenter la pression. Ainsi, la pression au refoulement (en B sur la figure) est supérieure à celle à l'aspiration (en A).



On note $\Delta p = p_B - p_A$ le gradient de pression entre le refoulement et l'aspiration.

La pompe doit alors **apporter de la puissance** P au fluide en circulation :

$$P = \Delta p \cdot Q_V$$

The equation is presented with a diagrammatic structure. A horizontal line at the top has three labels: 'Puissance (W)' on the left, 'Gradient de pression (Pa)' in the middle, and 'Débit volumique (m³.s⁻¹)' on the right. Three green arrows point downwards from these labels to the terms in the equation $P = \Delta p \cdot Q_V$, which is enclosed in a red rectangular box.